

```

/*
 * LCD インターフェイスプログラム (HI-TECH社の原本参考)
 * _delay_ms(), _delay_us() を使用する。12. 8MHzXCO使
 * うときはDELAYルーチンが別に必要となる。
 * LCD制御用ICとして世の中標準である日立製HD44780コンパチ
 * 制御LSIインターフェイスに対応している。4ビットモード接続
 * を使う。LCDの接続コネクタは標準14ピンを使う。
 *
 * RC2-5をLCDデータビット4ビットに接続
 * RA0はLCDのRS入力(レジスタ選択)に接続
 * RA1はLCDのEN入力(イネーブル)に接続
 * W:Low書き込み専用で使う
 *
 * このプログラムを使用するためにまずはポート(TRISA,
 * TRISB、TRISC)を初期化しておく。その後このプログラムを
 * 呼ぶことができるようになる。
 *
 * 2011.09.29 LCD_STRBとLCD_writeタイミングを短めにした
 * PIC12F1822のMSSPマスターで動作確認
 * 2011.10.21 PIC16F1823対応に変更しました
 * 2012.8.30 PIC16F1827対応に変更しました
 * 2014.8.09 PIC16F1827で16MHz対応タイミング DATA/RS/ENに20μS
 * 2014.10.03 8-14-20基板対応のPIC16F1829用に修正
 */

```

```

#define _XTAL_FREQ 8000000
#define PIC_CLOCK 800000

```

```

#ifndef _XTAL_FREQ
// XTAL_FREQの指定ない場合はシステムクロックは4MHzだと思
#define _XTAL_FREQ 4000000
#endif

```

```

#include <htc.h>
#include "lcd.h"

```

```

#define LCD_RS LATA0
#define LCD_EN LATA1

```

```

unsigned char lcd_rs, lcd_data; // RS command:0,RS data:0x80

```

```

void LCD_STROBE(void){
    _delay_us(10); // タイミング
    LATC=((lcd_data&0xF)<<2) | (PORTC&0xC3); // PORTC中位データ維持
    LCD_RS = lcd_rs; // コマンドかデータか
    _delay_us(20); // タイミング
    LCD_EN=1;
    _delay_us(20); // タイミング
    LCD_EN=0;
    _delay_us(20); // タイミング
}

```

```

/*
 * 1バイトを2回の4ビットモードでLCDに書く関数

```

```

* 事前にLCD_RSを1:データ、0:コマンドに設定必要
*/
void
lcd_write(unsigned char c)
{
    lcd_data = ( ( c >> 4 ) & 0x0F );           // 4ビットシフトして上位4ビット
    _delay_us(5);                               // タイミング
    LCD_STROBE();                               // EN線をOn,OFF
    _delay_us(5);                               // タイミング
    lcd_data = ( c & 0x0F );                   // 下位4ビットを出力
    LCD_STROBE();
}

/*
*   LCDクリアして、カーソルはホームへ
*/
void
lcd_clear(void)
{
    lcd_rs = 0;                                 // RSをコマンドモードRS:0に
    lcd_write(0x1);                             // クリアコマンド1を書く
    _delay_ms(5);                               // クリア処理には2mSぐらい掛かる
}

/*
* LCDにバイト列を書きこむ
*/
void
lcd_puts(const char * s)
{
    lcd_rs = 0x01;                             // データ転送モード RS:1
    while(*s)                                   // バイト列の最後にゼロ
        lcd_write(*s++);                       // 1バイト書いては次のアドレス指定
}

/*
* 1文字分のコード(ニブルを2回) 書き込みます
*/
void
lcd_putchar(char c)
{
    lcd_rs = 0x1;                               // 表示データ書き込み設定
    lcd_write( c );                             // 1バイト書きます(2ニブル)
}

/*
* カーソル位置を設定します HD44780ルールに従ったメモリ位置です
*/
void
lcd_goto(unsigned char pos)
{
    lcd_rs = 0;                                 // コマンド書き込み設定です
    lcd_write(0x80+pos);                       // カーソル位置指定は#7をにします
}

```

```

/*
 * RSを変数でもらってWRITE (2ニプル)します
 */
void
lcd_write_rs(unsigned char c, unsigned char rs)
{
    lcd_rs = rs;                // 引数のrs値を引き渡す
    lcd_write( c );            // 1バイト書きます(2ニプル)
}

/*
 * PORTAを初期化、LCDコントローラを初期化するコマンド書き込み
 */
void
lcd_init()
{
    char init_value;

    init_value = 0x3;           // LCDコントローラの初期化コマンド

    LCD_RS = 0;                // RS信号(PB0)はコマンドモード:0
    LCD_EN = 0;                // エネーブルビットを0

    _delay_ms(200);           // 電源投入後最低でも15mS待つてから
    lcd_data = init_value;     // 0x03を設定
    LCD_STROBE();
    _delay_ms(20);
    LCD_STROBE();
    _delay_us(200);
    LCD_STROBE();
    _delay_us(200);
    lcd_data = 2;              // 4ビットモード指定:0x02を設定
    LCD_STROBE();

    lcd_write(0x28);           // インターフェイス長さコマンド
    _delay_us(10);             // タイミング
    lcd_write(0xF);            // 表示オン、カーソル表示オンでプリソクする
    _delay_us(10);             // タイミング
    lcd_clear();                // 画面の消去
    _delay_ms(200);

    lcd_write(0x6);            // 入力モードに設定
    _delay_us(10);             // タイミング
}

```