

```

/* ////////////////////////////// main_slave ///////////////////////////////
* PIC16F1823にSC1602互換LCD表示パネルを接続してi2cのスレーブとして表示を行う実験用ルーチンです。sc1602とは4ビットモード接続されます。
*
* PIC16F88 V0.1 2011.09.30 V1.0 2011.10.03 をベースに改造
* PIC16F1823 V2.0 2011.10.21
* MPLAB v8.73&HI-TECH C V9.82
*
*
* by nobcha (c)2011
*
* i2c経由データは必ず2バイト単位でくるとする。MAX6(2,4,6)
* 1バイト目はRSビット、2バイト目がLCDに書き込むデータです
* ストロベリーリナックスの拡張コマンドはサポートしてません
*
* RC2-5:SC1602は4ビットモードとし、RC2-5で接続します。
* RAO:LCD EN bit (enable)はRA0につなぎます。
* RA1:LCD RS bit (RS)はRA1につなぎます。
* RC1:SDA MSSP
* RC0:SCL MSSP
* RA5:動作確認用LED
* RA2:1:normal 0:Debug
*
* SC1602 pin connection via 4bit mode
* #1      Vdd=5V
* #2      Vss=GND
* #3      LCD contrast center of 2k VOL
* #4      RS      RA1
* #5      R/W     GND
* #6      E       RA0
*
* #11-14 DATA    RC2-5
*
*
*/
#include <htc.h>
#include "lcd.h"
#include "delay.h"

#define _XTAL_FREQ = 8000000
#define PIC_CLOCK = 8000000
#define I2C_ADR 0x7C
#define DEBUG RA2
#define MON_LED LATA5

__CONFIG(
    FOSC_INTOSC & WDTE_OFF & PWRTE_ON & MCLRE_ON & CP_OFF
    & CPD_OFF & BOREN_OFF & CLKOUTEN_ON & IES0_OFF & FCMEN_OFF
);

__CONFIG(
    WRT_OFF & PLLN_OFF & STVREN_ON & LVP_OFF
);
/* ////////////////////////////// */

unsigned char buffer[20];           /* 受信バッファ */
unsigned char stat[20];
char i, j, rcv_count=0, cnt=0;

void init(void){
    OSCCON = 0b01110000;           /* 内部クロック8MHz */
    ANSELA = 0x00;                 /* 全ポートデジタル */
    ANSELC = 0;                   /* オプション設定なし */
    OPTION_REG = 0x00;
    TRISA = 0b00001100;           /* RA2,3は入力 */
    TRISC = 0b00000011;           /* * RCOとRC1はi2c用で入力設定 */
    LATA = 0b00000000;            /* // port direction: 1:input */
    LATC = 0b00000000;
}

```

```

    main_slave
} delay(100);

void ssp_init(void) {
    SSP1CON1 = 0x36;           // SSP1EN, CKP, SSP_slave_7bit
    SSP1ADD = I2C_ADDR;        // SSP ADDRESS SET
    PEIE = 1;                  // PEIE enable
    SSP1IE = 1;
}

unsigned char lcdrs;
interrupt i2c_slave() {                                // i2c slave receive int func
    GIE=0;
    if(SSP1IF==1){                                     /* DATA? */
        SSP1IE=0;
        SSP1IF=0;
        buffer[recv_count]=SSP1BUF;                   /* dataをバッファに入れる */
        stat[recv_count]=SSP1STAT;                     /* statusをステータスバッファに入れる */
        if ((SSP1STAT&0x20)==0x20){                     // DATA?
            if ((recv_count==1)|(recv_count==3)|(recv_count==5)){
                if((buffer[recv_count]&0x40)==0x40){lcdrs=1;}
                else{lcdrs=0;}
            }
            else {
                lcd_write_rs(buffer[recv_count], lcdrs);
            }
        }
        recv_count++;
        if(recv_count>7){ lcd_putch(0x3F); }             /* 受信バイト数 */
        SSP1IE=1;
    }
    GIE=1;
}

char MSG1[] = "PIC i2c slave v2.0 ";

void main(void) {
    init();                                         /* ポート初期化 */
    MON_LED=1;
    _delay(100);
    _delay(100);
    Tcd_init();                                     /* LCDの初期化 */
    cnt=0;
    MON_LED=0;
    _delay(100);
    _delay(100);

    if ((DEBUG)==1){                               /* debug mode */
        lcd_goto(40);                            /* 2行目にLCD動作表示 */
        lcd_puts(MSG1);                          /* LCDに初期表示 */
    }

    ssp_init();                                     /* SSPの初期化 */
    SSP1IF = 0;                                    /* SSP1IF clear */
    MON_LED = 1;                                    /* 動作モニター用LED消灯 */

    recv_count=0;

    while(1){                                     /* 繰り返し */
        SSP1IE=1;
        PEIE=1;
        GIE=1;
        SSPEN=1;
        while((SSP1STAT&0x10) ==0x00) { }          /* 受信のストップ状態チェック */
        GIE=0;                                       /* int disable */

        if ((DEBUG)==0x1){                           /* debug mode */
            for(i=0;i<(recv_count+1);i++){         /* */
                lcd_goto(i*5 | ((cnt&0x01))<<6);
                lcd_putch(0x23);                    /* # */
                lcd_putch(((buffer[i]>>4)&0x0F)|0x30);
            }
        }
    }
}

```

```

        main_slave
        |cd_putch(((buffer[i])&0x0F)|0x30);
        |cd_putch(((stat[i]>>4)&0x0F)|0x30);
        |cd_putch(((stat[i])&0x0F)|0x30);
    }
    |cd_goto(0x53);           /* 2行目にLCD動作表示 */
    |cd_putch(cnt++ | 0x30);
    if (cnt>0x09){cnt=0;}
    |cd_putch(0x3C);

    |cd_putch(((rcv_count)& 0x0F) |0x30); /* 下位4ビット取り出しASCII */
    |cd_putch(0x3E);
    |cd_putch(0x20);

    for(j=0;j<10;j++){           /* 表示時間を待たせる */
        delay(100);
    }
    rcv_count=0;
    MON_LED = MON_LED ^= 1;
}
}

```