

```

main_slave
/* ////////////////////////////////////// */
* PIC16F1827にSC1602互換LCD表示パネルと10キーパッドを接続し
* i2cのスレーブとして表示を行う実験用ルーチンです。
* sc1602とは4ビットモード接続されます。
*
* i2cの状態管理はマイクロチップ社AN-734を参考にしました。状態1-5
* でmsspからの割り込みをハンドリングします。
*
* PIC16F88 V0.1 2011.09.30 V1.0 2011.10.03 をベースに改造
* PIC16F1823 V2.1 2011.11.10 2 NiH operation(CLK OUT)
* PIC16F1827 V3.0 2012.8.30
* PIC16F1827 V4.0 2012.9.25 LCD+KeyPad Status 1-5
* timing tunig for LCD & Key pad connection
*
* MPLAB v8.85 & HI-TECH C V9.83
* by nobcha (c)2012
*
* i2c経由LCDデータは必ず2バイト単位でくるとする。MAX6(2,4,6)
* 1バイト目はRSビット(コマンド0x0、データ0x40)、2バイト目がLCDに
* 書き込むデータです
* ストロベリーリナックスの拡張コマンドはサポートしてません
*
* コマンドで0x11がキースキャンスタート、0x10がキースキャンストップ
* キースキャン中はLCDデータを渡してはいけない
* i2cのREADコマンドに回答して現在管理しているキーパッドの
* 情報を返す。ビット7は長押し(同じキーが600msより長く)
* を示し、下位の7ビットはキーパッドのキーコードを示す。
* 数字は0x30から0x39、米印はアスタリスク0x3A、シャープ#は
* 0x3Bを送り返す。
* キー入力は50ms間隔のスキャン2回同じコードが続けば有効とする
*
* RA0-3:SC1602は4bit,10キー列駆動RA0:D,RA1:E,RA2:F,RA3:G
* RA5:SW3,KP-C
* RA7:動作確認用LED
* RB1:SDA1 MSSP
* RB2:SW1,KP-A
* RB3:SW2,KP-B
* RB4:SCL1 MSSP
* RB6:LCD EN bit (enable)はRB6につなぎます。
* RB7:LCD RS bit (RS)はRB7につなぎます。
*
* SC1602 pin connection via 4bit mode
* #1 Vdd=5V
* #2 Vss=GND
* #3 LCD contrast center of 5k VOL
* #4 RS RB7
* #5 R/W GND
* #6 EN RB6
*
* #11-14 DATA RA0-3
*
* TMR1 is gate time controller as set (65536-40000) for5ms
*
* CLK INT 16MHz
*
* ////////////////////////////////////// */
#include <htc.h>
#include "lcd.h"

#define XTAL_FREQ 16000000
#define PIC_CLK 1600000
#define I2C_ADR 0x7C
#define DEBUG 0
#define MON_LED LATA7

__CONFIG(
    FOSC_INTOSC & WDTE_OFF & PWRTE_ON & MCLR_OFF & CP_OFF
    & CPD_OFF & BOREN_OFF & CLKOUTEN_ON & IESO_OFF & FCMEN_OFF
);

__CONFIG(
    WRT_OFF & PLLEN_OFF & STVREN_ON & LVP_OFF
);
/* ////////////////////////////////////// */

```

```

main_slave

unsigned char  buffer[20];          /* 受信バッファ */
unsigned char  stat[20];           /* デバッグ用ステータスバッファ*/
char          rcv_count=0, cnt=0, kint_on, ssp_int_on, lcd_rs_rcv;

// Function prototyping
void  lcd_dispch(unsigned char);   /* 1バイトを2ヘキサでLCDへ */
unsigned char  hextoascii(unsigned char); /* ニブルをヘキサ変換 */
void  init(void);
void  ssp_init(void);
void  cnt_setup(void);
void  cnt_stop(void);
unsigned char  key_col_scan(unsigned char);
void  ssp_handler(void);
interrupt i2c_slave(void);

// variable
unsigned char  lcdrs, key_in_p, key_in=0, cnt_up=100;
char  key_in_cnt=0;
unsigned char  MSG1[] = "i2c lcd_key v4";
unsigned char  MSG2[] = "K=";

void main(void){
char  i, j;
  init();          /* ポート初期化 */
  MON_LED=1;      /* MONITOR LATA7 LED ON */
  lcd_init();     /* LCDの初期化 */

  ssp_int_on=0;
  MON_LED=0;

  if (DEBUG==1){
    lcd_goto(0x40); /* debug mode */
    lcd_puts(MSG1); /* 2行目にLCD動作表示 */
  }

  ssp_init();     /* SSPの初期化 */
  SSP1IF = 0;    /* SSPIF clear */
  MON_LED = 1;   /* 動作モニター用LED点灯 */

  rcv_count=0;   /* i2c receive counting */

  while(1){
    SSP1IE=1;    /* 繰り返し */
    PEIE=1;     /* MSSP INT ENABLE */
    GIE=1;

    if(kint_on&DEBUG){ /* Key in occuered? */
      GIE=0;
      lcd_goto(0x51); /* KEY IN MSG */
      lcd_puts(MSG2); /* K= */

      lcd_dispch(key_in_p); /* 2 HEXA for key code */
      lcd_dispch(key_in_cnt); /* Long keying counter */
      kint_on=0; /* Key in int flag reset */
      GIE=1;
    }

    if(SSP1STATbits.P & rcv_count){ /* 受信のストップ状態チェック */
      GIE=0;
      if(DEBUG){ /* debug mode & received */
        for(i=0; i<(rcv_count+1); i++){
          lcd_goto(i*3);
          lcd_putchar(0x23); /* # */
          lcd_dispch(buffer[i]);
          lcd_dispch(stat[i]);
        }
      }
      lcd_goto(0x53); /* 2行目にLCD動作表示 */
      lcd_putchar(cnt++ | 0x30); /* display count */
      if(cnt>0x05){cnt=0;}

      lcd_putchar(0x3C);
      lcd_dispch(rcv_count); /* 下位4ビット取り出しASCII */
      lcd_putchar(0x3E);
    }
  }
}

```

```

        main_slave
        lcd_putch(0x20);
        for(j=0;j<2;j++){ /* 表示時間を待たせる */
            __delay_ms(100);
        }
        rcv_count=0;
        MON_LED ^= 1;
        GIE=1;
    }
}

// Displaying 1 byte via 2 Ascii's
void lcd_dispch(unsigned char ch_code){
    __delay_us(20);
    lcd_putch(hexascii((ch_code>>4)&0xF));
    __delay_us(20);
    lcd_putch(hexascii(ch_code&0xF));
}

// Converting 4 bits to hexadecimal ascii's
unsigned char hexascii(unsigned char hex_data){
    hex_data = hex_data | '0'; // ASCII code
    if(hex_data>0x39)hex_data=hex_data+7; // alphabet
    return hex_data;
}

// Initializing ports and osc
void init(void){
    PORTA = 0b00001001; //
    PORTB = 0b00000000; //
    TRISA = 0b01110000; // RA0-3は出力、RA4-6入力、RA7出力 */
    TRISB = 0b00011111; // RB0-4は、sw、i2c用で入力、RB5-7出力設定 */
    OSCCON = 0b011110000; // 内部クロック16MHz */

    ANSELA = 0x00; // 全ポートデジタル */
    ANSELB = 0; //
    OPTION_REG = 0x00; // オプション設定なし */
    // port direction: 1:input
}

// Initializing MSSP function
void ssp_init(void){
    SSP1CON1 = 0x36; // b5:SSP1EN,b4:CKP,b3-0:SSP_slave_7bit
    SSP1ADD = I2C_ADR; // SSP ADDRESS SET
    PEIE = 1; // PEIE enable
    SSP1IE = 1;
}

// Setting TMR1 up
void cnt_setup(void){
    TMR0 = 0; // TMR0 clear
    TMR1L = 0; // Clear Low Byte of TMR1
    // 16MHz 62.5nS*4 250nS 40000 count
    TMR1H = 99; // Set 99*256 + 192
    TMR1L = 192; // Set (99*256+192) =25536=65536-40000
    TMR1IF=0; // TMR1 flag off
    TMR1IE=1; // TMR1 INT ENABLE
    PEIE=1; // PEIE 1
    TMR1ON=1; // TMR1ON 1
}

// Stop TMR1
void cnt_stop(void){
    TMR1IE=0; // TMR1 INT ENABLE
    PEIE=0; // PEIE 1
    TMR1ON=0; // TMR1ON 0
    cnt=0;
    cnt_up=10; // Key in polling timer counter
}

// Getting Key code by scanning
unsigned char key_col_scan(unsigned char pos){ // pos:0-3
    unsigned char key_pos=0, key_col=1,port_back; // If no key, key_pos:0
}

```

```

main_slave
key_col=(key_col<<pos); // If any key, 0x30-0x3B
port_back=PORTA; // column drive bit
LATA=(PORTA&0xF0)|((key_col^0xF)&0xF); // SET PORTA
asm("nop"); // Wait
if(RA5==0) key_pos=0x38|pos; // C line check
else if(RB3==0) key_pos=0x34|pos; // B line
else if(RB2==0) key_pos=0x30|pos; // A line
LATA=port_back;
return key_pos; // Return key code 0x30-0x3F
}

// ssp int handling function
void ssp_handler(void) {
    unsigned char s_state,dummy;
    s_state=SSP1STAT&0b00101101; // SMP,CKE,-D/A,P,-S,-R/W,UA,-BF

    switch(s_state){
        case 0b00001001: // State1 address,S,write,buffer full
            dummy=SSP1BUF; // if address, read SSPBUF as dummy
            rcv_count=0;
            break;
        case 0b00101001: // State2 data,write,buffer full
            buffer[rcv_count]=SSP1BUF; //
            if((rcv_count&0x1)==0){ // receiving RS byte and DATA byte as pair
                lcd_rs_rcv=((buffer[rcv_count]>>6)&0x1); // Set lcd_rs bit
            }
            else if((buffer[rcv_count]==0x10)&(lcd_rs_rcv==0)) cnt_stop();
            else if((buffer[rcv_count]==0x11)&(lcd_rs_rcv==0)) cnt_setup();
            else if(DEBUG==0) lcd_write_rs(buffer[rcv_count],lcd_rs_rcv); // Data byte
            stat[rcv_count]=SSP1STAT; // status buffering
            rcv_count++; // next buufer
            break;
        case 0b00001100: // State3 address,S, read,buffer empty
        case 0b00001101: // State3 address,S, read,buffer full
            SSP1CON1bits.CKP=0; // CKP clear
            dummy=SSP1BUF; // dummy address read
            SSP1BUF=key_in_p; // key in data transmitting
            SSP1CON1bits.CKP=1; // CKP releas
            break;
        case 0b00101100: // State4 data,S, read,buffer empty
            SSP1CON1bits.CKP=0; // CKP clear

            SSP1CON1bits.CKP=1; // CKP releas
            break;
        case 0b00101000: // State5 data,S, read,buffer empty &full
        case 0b00101101: // CKP release
            SSP1CON1bits.CKP=1;

            break;
        default:
            lcd_puts("ERR");
            break;
    }
}

// Interruptu service
interrupt i2c_slave(void) { // i2c slave receive int func
    unsigned char pos=0;
    GIE=0; // R/W detect? needed if read send KB_status

    if(TMR1IF==1){
        cnt_up--;
        if(cnt_up==0){
            cnt_up=10;
            MON_LED ^= 1;
            kInt_on=1; // INT FLAG
            for(pos=0;pos<=3;pos++){
                key_in=key_col_scan(pos); // key scan
                if(key_in) break;
            }
            if(key_in==0){ // no key
                key_in_p=0;
                key_in_cnt=0; // key in count reset
            }
        }
    }
}

```

```

        main_slave
    }
    else {
        if (key_in!=(key_in_p&0x7F)) { // Any key
            key_in_p=key_in; // pre key buffer refresh
            key_in_cnt=0; // key in count reset
        }
        else if(key_in_cnt<125) key_in_cnt++; // if same key, cnt up
    }
    if(key_in_cnt>100) key_in_p=(key_in_p | 0x80); // set long keying flag
}
cnt_setup();
}
if(SSP1IF==1){
    SSP1IE=0;
    SSP1IF=0;
    ssp_handler();

    SSP1IE=1;
}
GIE=1;
}

```